

# CORSI DI LAUREA IN MATEMATICA E FISICA

## FOGLIO DI ESERCIZI # 6- GEOMETRIA 1

**Esercizio 6.1** (Esercizio 5.1). *Scrivere un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  linearmente dipendente dal vettore  $v \equiv (-1, 9, 0)$ .*

**Esercizio 6.2** (Esercizio 5.2). *Stabilire se i vettori  $v_1 \equiv (1, 5, 7)$  e  $v_2 \equiv (1, 3, 4)$  di  $\mathbb{R}^3$  sono linearmente dipendenti.*

**Esercizio 6.3** (Esercizio 5.3). *Scrivere un vettore  $w \in \mathbb{R}^4$  linearmente dipendente dal vettore  $v \equiv (1, 3, -4, 2)$ .*

**Esercizio 6.4.** *Dati i vettori  $(1, 1), (1, 3), (2, -1) \in \mathbb{R}^2$ , stabilire se sono linearmente dipendenti e se è possibile scrivere il secondo vettore come combinazione lineare degli altri due.*

**Esercizio 6.5.** *Verificare che le matrici quadrate di ordine 3 triangolari superiori sono sottospazio vettoriale di  $M_3(\mathbb{R})$  di dimensione 6.*

**Esercizio 6.6.** *Calcolare una base  $\mathcal{B}$  del sottospazio (di  $\mathbb{R}^3$ )  $U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x + y - z = 0\}$ , verificare che  $u = (1, 1, 2) \in U$  e determinare le componenti di  $u$  rispetto a  $\mathcal{B}$ .*

**Esercizio 6.7.**

a) *Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  i seguenti vettori di  $\mathbb{R}^5$  sono linearmente dipendenti:*

$$v_1 = (0, 1, -1, 0, 1), \quad v_2 = (1, 0, 1, 0, k), \quad v_3 = (-1, 2, -3, 0, 0).$$

b) *Per i valori di  $k$  determinati in a), esprimere uno o più vettori come combinazione lineare dei rimanenti.*

**Esercizio 6.8.** *Dati i vettori di  $\mathbb{R}^3$ :*

$$v_1 \equiv (1, 1, 2), \quad v_2 \equiv (2, 4, 6), \quad v_3 \equiv (-1, 2, 5), \quad v_4 \equiv (1, 1, 10)$$

*determinare se  $v_4$  è combinazione lineare di  $v_1, v_2$  e  $v_3$  (determinare cioè se  $v_4$  appartiene allo spazio vettoriale generato da  $v_1, v_2$  e  $v_3$ ). In caso positivo esprimere tale combinazione lineare (nella forma più generale possibile).*

**Esercizio 6.9.** *Dati i vettori di  $\mathbb{R}^3$ :*

$$v_1 \equiv (1, 1, 1), \quad v_2 \equiv (-3, -2, -2), \quad v_3 \equiv (2, 2, k + 4), \quad v_4 \equiv (1, 3, 4)$$

*determinare per quali valori del parametro reale  $k$ ,  $v_4$  è combinazione lineare di  $v_1, v_2$  e  $v_3$  (determinare cioè se  $v_4$  appartiene allo spazio vettoriale generato da  $v_1, v_2$  e  $v_3$ ). In caso positivo esprimere tale combinazione lineare (nella forma più generale possibile).*

**Esercizio 6.10.** *Ripetere l'esercizio precedente con i vettori*

$$v_1 \equiv (1, 3, 1), \quad v_2 \equiv (2, k, -1), \quad v_3 \equiv (-1, k - 1, 0), \quad v_4 \equiv (1, 15, 7)$$

**Esercizio 6.11.** *Dati i vettori di  $\mathbb{R}^3$ :*

$$v_1 \equiv (1, 2, 1), \quad v_2 \equiv (k - 2, k - 4, -k - 2), \quad v_3 \equiv (5, 9, 3)$$

*determinare, se possibile, i valori del parametro  $k$  per cui il vettore  $v_3$  è combinazione lineare di  $v_1, v_2$ . In caso positivo esprimere tale combinazione lineare (nella forma più generale possibile).*

**Esercizio 6.12.** *Si considerino le matrici*

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ k & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & k \\ -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} k & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

*Si dica per quali valori del parametro reale  $k$  le matrici  $A, B, C$  sono linearmente indipendenti nello spazio  $M_2(\mathbb{R})$ .*

**Esercizio 6.13.** Si considerino le matrici

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & k+1 \\ 4 & k-3 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2k-2 & 2k-1 \end{pmatrix}$$

- a) Si stabilisca per quale valore di  $k \in \mathbb{R}$  le matrici  $A$ ,  $B$  e  $C$  sono linearmente dipendenti.  
 b) Per il valore trovato in a) esprimere  $B$  come combinazione lineare di  $A$  e  $C$ .

**Esercizio 6.14.** Siano dati i polinomi

$$p_1(x) = 1 + x, \quad p_2(x) = 1 + 2x + x^2, \quad p_3(x) = x - x^2.$$

Esprimere, se è possibile,  $f(x) = x^2 - x + 2$  come combinazione lineare di  $p_1(x)$ ,  $p_2(x)$ ,  $p_3(x)$ .

**Esercizio 6.15.** Dimostrare che lo spazio vettoriale  $M_n(\mathbb{R})$  si decompone come somma diretta del sottospazio delle matrici simmetriche e del sottospazio delle matrici antisimmetriche. Calcolare la dimensione dei due sottospazi.

**Esercizio 6.16.** Calcolare la somma dei seguenti due sottospazi di  $\mathbb{R}^3$ :

$$V = \langle (1, 1, k) \rangle \quad U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0\}$$

al variare di  $k \in \mathbb{R}$ . Per quali valori di  $k$ ,  $U + V$  è somma diretta?

**Esercizio 6.17.** Date le matrici

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

mostrare che  $A$  è invertibile e determinare la matrice  $X \in M_3(\mathbb{R})$  tale che  $AX + B = O$

**Esercizio 6.18.** Data la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

verificare che  $A^2 - A - 2I_3 = O$ . Dedurre che  $A$  è invertibile e calcolare la sua inversa.

**Esercizio 6.19.** Determinare, al variare del parametro reale  $k \in \mathbb{R}$  il rango della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & k & 1 & 1 \\ 1 & 1 & k^2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & k^3 \end{pmatrix}$$

Discutere e risolvere in  $\mathbb{R}$  il sistema  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , dove  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$  e  $\mathbf{b} = (1, \mu, \mu^2, \mu^3)$  dove  $k, \mu \in \mathbb{R}$ .

**Esercizio 6.20.** Determinare il rango delle seguenti matrici al variare del parametro  $t \in \mathbb{R}$ .

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & t+1 & -1 \\ 0 & 0 & t-3 \end{pmatrix} \quad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & t+1 & -1 \\ 0 & 0 & t-3 \\ 0 & 0 & t \end{pmatrix} \quad A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & t \\ 2 & 1 & 2 & t+1 \\ t & 0 & t & 0 \end{pmatrix}$$