

## CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA

FOGLIO DI ESERCIZI 7- GEOMETRIA E ALGEBRA LINEARE 2011/12

**Esercizio 7.1.** [7.1] Sia  $T : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  l'applicazione definita da  $T(x_1, x_2, x_3) = (x_1^2, x_2, 2x_3)$ . Stabilire se  $T$  è lineare.

**Esercizio 7.2.** [7.2] Verificare che la funzione determinante definita sull'insieme delle matrici  $M_{2 \times 2}$  a valori in  $\mathbf{R}$  non è lineare.

**Esercizio 7.3.** [7.3] Stabilire se esiste una applicazione lineare  $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$  tale che

$$T(1, 2) = (3, 0), \quad T(2, 7) = (4, 5), \quad T(1, 5) = (1, 4)$$

**Esercizio 7.4.** [7.4] Stabilire se esiste una applicazione lineare  $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$  tale che

$$T(1, 2) = (3, 0), \quad T(2, 4) = (5, 0), \quad T(0, 1) = (1, 1)$$

**Esercizio 7.5.** [7.5] Determinare una applicazione lineare  $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$  tale che

$$T(1, 1) = (1, 2), \quad T(0, 2) = (4, 4)$$

**Esercizio 7.6.** [v. 7.6] Sia  $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^3$  l'applicazione definita da  $T(x, y) = (x + y, 2x, x - y)$ .

- Verificare che  $T$  è lineare.
- Determinare Nucleo e Immagine di  $T$ .
- Determinare  $T(1, 2)$ .

**Esercizio 7.7.** [v. 7.7] Sia  $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^3$  l'applicazione lineare definita sulla base canonica di  $\mathbf{R}^2$  nel seguente modo:  $T(e_1) = (1, 2, 1)$ ,  $T(e_2) = (1, 0, -1)$ .

- Esplicitare  $T(x, y)$ .
- Stabilire se  $(3, 4, 1)$  appartiene a  $\text{Im}(T)$ .

**Esercizio 7.8.** [v 7.11] Sia  $T : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^5$  la funzione lineare definita da

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 - x_2, x_1 + x_2, x_2, x_2 + 3x_3, -x_1 - x_2)$$

- Trovare una base del nucleo  $N(T)$  e una base dell'immagine  $\text{Im}(T)$ .
- Dire se  $T$  è iniettiva e/o suriettiva.
- Per quali valori di  $k \in \mathbf{R}$  il vettore  $v_k = (k, 2, 1 - k, 4, -2)$  appartiene all'immagine di  $T$ ?

**Esercizio 7.9.** [v 7.12] Sia  $T : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^4$  la funzione lineare definita da:

$$T(x_1, x_2, x_3) = (2kx_1 - x_2, x_2 + kx_3, x_1 + x_2 - x_3, x_1 - x_2)$$

- Trovare le dimensioni del nucleo e dell'immagine di  $T$  al variare del parametro reale  $k$ .
- Stabilire per quali valori di  $k$  il vettore  $v = (3, 3, 1, 0)$  appartiene all'immagine di  $T$ .