

CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA.

FOGLIO DI ESERCIZI 6- GEOMETRIA E ALGEBRA LINEARE 2010/11

Esercizio 6.1. [6.3] Calcolare il rango della seguente matrice A , utilizzando il calcolo del determinante.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & k+2 & 0 \\ k^2-1 & 0 & 4-k \\ 1 & 2k-3 & 0 \end{bmatrix} \quad k \in \mathbf{R}$$

Esercizio 6.2. [6.5] Dopo avere stabilito se le seguenti matrici sono invertibili calcolarne l'inversa:

$$\begin{aligned} A_1 &= \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} & A_2 &= \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} & A_3 &= \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \\ A_4 &= \begin{bmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} & A_5 &= \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} & A_6 &= \begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 7 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Esercizio 6.3. [6.6] Sia A la matrice reale

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ k & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

- a) Calcolare il determinante di A e stabilire per quali valori di k la matrice è invertibile.
- b) Trovare la matrice inversa di A per $k = 1$.

Esercizio 6.4. [6.7] Sia A la matrice reale

$$A = \begin{bmatrix} k & k-1 & k \\ 0 & 2k-2 & 0 \\ 1 & k-1 & 2-k \end{bmatrix} \quad (k \text{ reale}).$$

- a) Si determini per quali valori di k la matrice A è invertibile. Si calcoli la matrice inversa di A per $k = -1$.
- b) Calcolare il rango di A al variare del parametro k .

Esercizio 6.5. [7.5] Si dica per quali valori di k il sistema di equazioni lineari:

$$\begin{cases} x + y = 1 \\ kx + y + z = 1 - k \\ y + (1 - k)z = 1 \end{cases} \quad (k \text{ parametro reale})$$

ammette un'unica soluzione.

Esercizio 6.6. [7.13] Si consideri il sistema lineare

$$\begin{cases} (1+k)x = 0 \\ ky + z + w = 2 \\ x + kz + 2w = k \\ x + kw = 0 \end{cases} \quad (k \text{ parametro reale})$$

- a) Si dica per quali valori di k il sistema ammette una unica soluzione.
- b) Si determinino tutte le soluzioni del sistema per $k = 0$.

Esercizio 6.7. [7.19] Si consideri lo spazio vettoriale $N(A)$ dato dalle soluzioni del sistema omogeneo $Ax = 0$ con

$$A = \begin{bmatrix} 8k+1 & k+4 & 0 & k+8 \\ 2k & 0 & 1 & 2k+2 \\ 0 & 0 & k+4 & 0 \\ k & 0 & k+2 & k+3 \end{bmatrix} \quad k \text{ parametro reale.}$$

- a) Si stabilisca per quali valori di k lo spazio $N(A)$ è nullo: $N(A) = \{(0, 0, 0, 0)\}$.
- b) Per i valori di k esclusi al punto precedente si determini una base di $N(A)$.

Esercizio 6.8. [7.24] Determinare per quali valori del parametro reale k i seguenti vettori formano una base di \mathbf{R}^3 .

$$v_1 \equiv (1, 2, -2), \quad v_2 \equiv (1, 1, -3), \quad v_3 \equiv (3, 7, k - 6)$$

Esercizio 6.9. [7.41] Si consideri l'insieme

$$S = \{ (k + 1, k + 1, 0, 2k), (0, 2k, 0, 0), (1, 3k, 0, 1), (1, 5k, 1, k) \}.$$

- a) Si stabilisca per quali valori di k l'insieme S è una base di \mathbf{R}^4 .
- b) Posto $k = -1$ si trovino le coordinate del vettore $v = (1, 1, 0, 1)$ rispetto alla base trovata.