

Esercizio 9.1. [10.7] Siano assegnati i seguenti vettori di \mathbf{R}^4 :

$$v = (2, -1, 0, 1), \quad w = (-1, 2, 0, 2)$$

- a) Si calcoli l'angolo tra i due vettori.
- b) Si determini la proiezione ortogonale di v su w .
- c) Si scriva v come somma di un vettore v_1 multiplo di w e di un vettore v_2 ortogonale a w .

Esercizio 9.2. [10.8] Si ripeta l'esercizio precedente con i seguenti vettori di \mathbf{R}^3

$$v = (3, 4, -2), \quad w = (2, 1, -1)$$

Esercizio 9.3. [10.11] Data la base

$$\mathcal{B} = \{v_1 = (-1, 0, 1), v_2 = (0, 1, 0), v_3 = (1, 0, 1)\}$$

di \mathbf{R}^3 , si determini una base ortonormale di \mathbf{R}^3 utilizzando il procedimento di Gram-Schmidt a partire da \mathcal{B} .

Esercizio 9.4. [10.12] Si ripeta l'esercizio precedente partendo dalla base

$$\mathcal{B} = \{v_1 = (1, 1, 1), v_2 = (0, 1, 1), v_3 = (0, 0, 1)\}$$

Esercizio 9.5. [10.14] Sia W il sottospazio di \mathbf{R}^4 (con il prodotto scalare canonico) generato dai vettori

$$v_1 = (1, 1, 0, 1), v_2 = (1, -2, 0, 0), v_3 = (1, 0, -1, 2).$$

- a) Trovare una base ortonormale di W .
- b) Trovare una base del complemento ortogonale di W .

Esercizio 9.6. [10.15] Si considerino i vettori di \mathbf{R}^3

$$v_1 = (1, 2, 1), \quad v_2 = (1, 1, 1).$$

- a) Calcolare le lunghezze di v_1 e di v_2 .
- b) Determinare la proiezione ortogonale di v_1 su v_2 .
- c) Trovare una base ortonormale del sottospazio di \mathbf{R}^3 generato dai vettori v_1 e v_2 .

Esercizio 9.7. [10.16] Sia U il sottospazio di \mathbf{R}^3 costituito dai vettori (x_1, x_2, x_3) tali che $2x_1 + x_2 = 0$. Si determini una base ortonormale di U rispetto al prodotto scalare ordinario di \mathbf{R}^3 .

Esercizio 9.8. [10.21] Sia $T : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^2$ la funzione lineare tale che

$$T(1, -2, 1) = (2, 1), \quad T(1, 0, 0) = (-1, 2), \quad T(0, 1, 0) = (-1, 0).$$

- a) Che dimensione ha l'immagine di T ?
- b) Si determini una base ortonormale (rispetto al prodotto scalare canonico di \mathbf{R}^3) del nucleo di T .

Esercizio 9.9. [11.3] Sia T l'endomorfismo di \mathbf{R}^3 con matrice associata

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 5 \end{bmatrix}$$

rispetto alla base canonica.

- a) Stabilire se l'endomorfismo T é diagonalizzabile.
- b) Trovare basi ortonormali degli autospazi di T (rispetto al prodotto scalare canonico di \mathbf{R}^3).
- c) Trovare una base ortonormale di \mathbf{R}^3 formata da autovettori di T .

Esercizio 9.10. [11.5] Sia A la matrice reale

$$A = \begin{bmatrix} 6 & 0 & -2 \\ 0 & 5 & 0 \\ -2 & 0 & 9 \end{bmatrix}.$$

Trovare una base ortonormale di \mathbf{R}^3 costituita da autovettori di A .

Esercizio 9.11. [11.9] Si consideri il seguente endomorfismo di \mathbf{R}^3

$$T(x, y, z) = (ax, bx + y + z, y + z)$$

con a e b parametri reali.

- a) Si discuta la diagonalizzabilità di T al variare di a e b in \mathbf{R} .
- b) Posto $a = b = 0$ si determini una base ortonormale di \mathbf{R}^3 formata da autovettori di T .