

CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA EDILE/ARCHITETTURA

II PROVA INTERMEDIA - 19/06/06 - FILA A

A.A. 2005/06

Esercizio 1.1. Si consideri la funzione lineare $T : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^4$ definita dalla matrice

$$\begin{bmatrix} 2k & 0 & 2 & 1 \\ k & 0 & 1 & 1 \\ k-1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- a) Si dica se esistono valori del parametro reale k per i quali T è iniettiva o suriettiva.
 b) Si calcoli la dimensione del nucleo $N(T)$ e dell'immagine $\text{Im}(T)$ al variare di k .

SOLUZIONE:

Riduciamo a gradini la matrice scambiando la prima e quarta colonna:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 2k \\ 1 & 0 & 1 & k \\ 1 & -1 & 0 & k-1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} II - I \\ III - II \\ IV - II \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 2k \\ 0 & 0 & -1 & -k \\ 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -k \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} III \\ II \\ IV - II \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 2k \\ 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -k \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Quindi per ogni k

$$\dim(\text{Im}(T)) = \text{rg}(A) = 3 < 4 \text{ e } T \text{ non è suriettiva.}$$

$$\dim(N(T)) = 4 - \text{rg}(A) = 1 \text{ e } T \text{ non è iniettiva.}$$

□

Esercizio 1.2. Sia $S : M_n(\mathbf{R}) \rightarrow M_n(\mathbf{R})$ la funzione lineare così definita:

$$S(A) = A - A^T$$

- a) Si determini il nucleo e l'immagine di S .
 b) Posto $n = 2$, si determini la matrice associata a S rispetto alla base

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

- c) Per $n = 2$, la funzione lineare S è diagonalizzabile?

SOLUZIONE:

- a) Per definizione

$$N(S) = \{A \in M_n(\mathbf{R}) \mid A = A^T\} = \{ \text{matrici simmetriche di } M_n(\mathbf{R}) \}$$

Provando a calcolare $S(A)$ per qualche A si vede che le matrici $S(A) = B = [b_{i,j}]$ ottenute hanno necessariamente tutti zero sulla diagonale e hanno $b_{i,j} = -b_{j,i}$ per ogni $i \neq j$. Quindi:

$$\text{Im}(S) = \{A \in M_n(\mathbf{R}) \mid A = -A^T\} = \{ \text{matrici antisimmetriche di } M_n(\mathbf{R}) \}$$

- b) Sia

$$A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad A_3 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad A_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

La matrice associata a S rispetto a \mathcal{B} ha per colonne le immagini degli elementi di \mathcal{B} , espresse rispetto a \mathcal{B} :

$$\begin{aligned} S(A_1) &= A_1 - A_1^T = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = (0, 0, 0, 0)_{\mathcal{B}} \\ S(A_2) &= A_2 - A_2^T = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = A_2 - A_3 = (0, 1, -1, 0)_{\mathcal{B}} \\ S(A_3) &= A_3 - A_3^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = -A_2 + A_3 = (0, -1, 1, 0)_{\mathcal{B}} \\ S(A_4) &= A_4 - A_4^T = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = (0, 0, 0, 0)_{\mathcal{B}} \end{aligned}$$

Quindi

$$M_{\mathcal{B}}(S) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

c) Calcoliamo il polinomio caratteristico di M :

$$p_M(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\lambda \end{bmatrix} = \lambda^3(\lambda - 2)$$

M ha due autovalori $\lambda = -2$, singolo, e $\lambda = 0$ di molteplicità algebrica 3, quindi è diagonalizzabile se l'autospazio $E(0)$ è di dimensione 3.

$$E(0) = N(M) : \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = s \\ z = s \\ w = r \end{cases} \Rightarrow \dim(E(0)) = 3$$

quindi S è diagonalizzabile. □

Esercizio 1.3. Data la matrice

$$M = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & k-1 & 4 \\ 1 & 0 & k & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Discutere la diagonalizzabilità di M al variare del parametro $k \in \mathbf{R}$.
- Fissato a piacere un valore di k per cui M è diagonalizzabile, determinare per tale k la matrice P diagonalizzante.

SOLUZIONE:

Sviluppando rispetto alla seconda colonna, il polinomio caratteristico di M è

$$p_M(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 2-\lambda & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & k-1 & 4 \\ 1 & 0 & k-\lambda & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1-\lambda \end{bmatrix} = (1-\lambda)^2(2-\lambda)(k-\lambda)$$

quindi gli autovalori di M sono $\lambda = 1, 2, k$.

Calcoliamo ora gli autospazi $E(1)$ e $E(2)$:

$$E(1) = N(M - I) : \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & k-1 & 4 \\ 1 & 0 & k-1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} II - I \\ III - II \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & k-1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = \frac{k-1}{3}t \\ y = s \\ z = t \\ w = -\frac{k-1}{3}t \end{cases} \Rightarrow \dim(E(1)) = 2$$

$$E(2) = N(M - 2I) : \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & k-1 & 4 \\ 1 & 0 & k-2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} II \\ III - II \\ I \\ IV + I \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & k-1 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = (2-k)t \\ y = t \\ z = t \\ w = 0 \end{cases} \Rightarrow \dim(E(2)) = 1$$

a) Dobbiamo distinguere tre casi

– Se $k \neq 1, 2$, allora gli autovalori e le dimensioni degli autospazi sono

$$\begin{aligned} \lambda = 1 \text{ doppio, } & \dim(E(1)) = 2 \\ \lambda = 2 \text{ singolo, } & \dim(E(2)) = 1 \\ \lambda = k \text{ singolo, } & \Rightarrow \dim(E(k)) = 1 \end{aligned}$$

quindi M è diagonalizzabile.

– Se $k = 1$, allora gli autovalori e le dimensioni degli autospazi sono

$$\begin{aligned} \lambda = 1 \text{ triplo, } & \dim(E(1)) = 2 \\ \lambda = 2 \text{ singolo, } & \dim(E(2)) = 1 \end{aligned}$$

quindi M non è diagonalizzabile.

– Se $k = 2$, allora gli autovalori e le dimensioni degli autospazi sono

$$\begin{aligned} \lambda = 1 \text{ doppio, } & \dim(E(1)) = 2 \\ \lambda = 2 \text{ doppio, } & \dim(E(2)) = 1 \end{aligned}$$

quindi M non è diagonalizzabile.

b) Fissiamo $k = 0$ e determiniamo $E(0)$:

$$E(0) = N(M) : \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 4 \\ 1 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \\ z = t \\ w = 0 \end{cases} \Rightarrow E(0) = \langle (0, 1, 1, 0) \rangle$$

Inoltre dai conti svolti precedentemente abbiamo che per $k = 0$:

$$\begin{aligned} E(1) &= \langle \left(-\frac{1}{3}, 0, 1, \frac{1}{3}\right), (0, 1, 0, 0) \rangle = \langle (-1, 0, 3, 1), (0, 1, 0, 0) \rangle \\ E(2) &= \langle (2, 1, 1, 0) \rangle \end{aligned}$$

Quindi la matrice diagonalizzante è

$$P = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 3 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{con } P^{-1}MP = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

□

Esercizio 1.4. Sia T l'endomorfismo di \mathbf{R}^4 definito dalla matrice

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

- a) Determinare autovalori e autovettori di T .
 b) Determinare una base ortonormale di \mathbf{R}^4 formata da autovettori di T .

SOLUZIONE:

Notiamo che la matrice A è simmetrica, quindi è sicuramente diagonalizzabile.

- a) Calcoliamo il polinomio caratteristico sviluppando rispetto alla prima riga:

$$\begin{aligned} p_M(\lambda) &= \det \begin{bmatrix} 4-\lambda & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5-\lambda & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 6-\lambda & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 5-\lambda \end{bmatrix} = (4-\lambda)(6-\lambda)[(5-\lambda)^2 - 1] \\ &= (4-\lambda)^2(6-\lambda)^2 \end{aligned}$$

quindi gli autovalori di M sono $\lambda = 4, 6$, entrambi di molteplicità algebrica 2..

Calcoliamo ora gli autospazi:

$$\begin{aligned} E(4) = N(M - 4I) : \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = s \\ z = 0 \\ w = s \end{cases} \\ \Rightarrow E(4) = \langle (1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 1) \rangle \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} E(6) = N(M - 6I) : \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \\ z = s \\ w = -t \end{cases} \\ \Rightarrow E(6) = \langle (0, 0, 1, 0), (0, 1, 0, -1) \rangle \end{aligned}$$

- b) Notiamo che i due generatori di $E(4)$ e i due generatori di $E(6)$ determinati sono ortogonali tra loro, quindi per trovare un base ortonormale di R^4 basta renderli di norma 1:

$$\mathcal{B}(\mathbf{R}^4) = \left\{ (1, 0, 0, 0), \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right), (0, 0, 1, 0), \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}}\right) \right\}$$

□

Esercizio 1.5. Sia \mathcal{Q} la quadrica di equazione

$$\mathcal{Q} : xz - y^2 - 4z^2 = 0$$

- a) Riconoscere la quadrica
 b) Se la quadrica è a centro, determinare coordinate del centro di simmetria ed equazioni degli assi di simmetria.

- c) *L'intersezione di \mathcal{Q} con il piano π di equazione $y = 1$ è una conica del piano π . Stabilire il tipo di conica.*

SOLUZIONE:

La matrice A' associata alla quadrica è

$$A' = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- a) Poiché $\det(A') = 0$ la quadrica è degenera. Inoltre $\det(A) = \frac{1}{4} \neq 0$, quindi $\text{rg}(A) = 3$ e si tratta di un cono.
 b) Risolviamo il sistema $A|h$ per determinare il centro della quadrica

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & -4 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} \frac{1}{2}z = 0 \\ -y = 0 \\ \frac{1}{2}x - 4z = 0 \end{cases} \Rightarrow C(0,0,0)$$

Per determinare gli assi dobbiamo prima trovare gli autospazi di A :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -\lambda & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & -1-\lambda & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & -4-\lambda \end{bmatrix} = -\lambda(-1-\lambda)(-4-\lambda) - \frac{1}{4}(-1-\lambda) \\ = (-1-\lambda) \left(4\lambda + \lambda^2 - \frac{1}{4} \right)$$

Quindi gli autovalori di A sono

$$\lambda = -1, \quad \lambda = \frac{-4 + \sqrt{17}}{2}, \quad \lambda = \frac{-4 - \sqrt{17}}{2}$$

Inoltre

$$E(-1) = N(A + I) : \left[\begin{array}{ccc} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 3 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{array}{l} 2I \\ 2II - I \end{array} \left[\begin{array}{ccc} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{11}{2} \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \\ z = 0 \end{cases}$$

$$E(-1) = \langle (0, 1, 0) \rangle$$

$$E\left(\frac{-4 + \sqrt{17}}{2}\right) = N\left(A - \frac{-4 + \sqrt{17}}{2}\right) : \left[\begin{array}{ccc} \frac{4 - \sqrt{17}}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{2 - \sqrt{17}}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{-4 - \sqrt{17}}{2} \end{array} \right] \Rightarrow$$

$$\begin{array}{l} 2I \\ 2II \\ 2III \end{array} \left[\begin{array}{ccc} 4 - \sqrt{17} & 0 & 1 \\ 0 & 2 - \sqrt{17} & 0 \\ 1 & 0 & -4 - \sqrt{17} \end{array} \right] \Rightarrow (4 - \sqrt{17})III - I \left[\begin{array}{ccc} 4 - \sqrt{17} & 0 & 1 \\ 0 & 2 - \sqrt{17} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 0 \\ z = (\sqrt{17} - 4)t \end{cases} \Rightarrow E\left(\frac{-4 + \sqrt{17}}{2}\right) = \langle (1, 0, \sqrt{17} - 4) \rangle$$

$$E\left(\frac{-4-\sqrt{17}}{2}\right) = N\left(A - \frac{-4-\sqrt{17}}{2}\right) : \begin{bmatrix} \frac{4+\sqrt{17}}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{2+\sqrt{17}}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{-4+\sqrt{17}}{2} \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{array}{l} 2I \\ 2II \\ 2III \end{array} \begin{bmatrix} 4+\sqrt{17} & 0 & 1 \\ 0 & 2+\sqrt{17} & 0 \\ 1 & 0 & -4+\sqrt{17} \end{bmatrix} \Rightarrow (4+\sqrt{17})III - I \begin{bmatrix} 4+\sqrt{17} & 0 & 1 \\ 0 & 2+\sqrt{17} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 0 \\ z = (-\sqrt{17}-4)t \end{cases} \Rightarrow E\left(\frac{-4-\sqrt{17}}{2}\right) = \langle (1, 0, -\sqrt{17}-4) \rangle$$

Infine gli assi sono le rette per il centro di direzione parallela agli autovettori:

$$a_1 : \begin{cases} x = 0 \\ y = t \\ z = 0 \end{cases} \quad a_2 : \begin{cases} x = t \\ y = 0 \\ z = (\sqrt{17}-4)t \end{cases} \quad a_3 : \begin{cases} x = t \\ y = 0 \\ z = (-\sqrt{17}-4)t \end{cases}$$

- c) Intersechiamo \mathcal{Q} con il piano π di equazione $y = 1$, ottenendo la conica $-4z^2 + xz - 1 = 0$.
La matrice B' associata a tale conica è:

$$\begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & -4 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Poiché $\det(B') \neq 0$ è una conica non degenera. Inoltre

$$p_B(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -\lambda & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -4-\lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 + 4\lambda - \frac{1}{4}$$

Quindi B ha autovalori

$$\lambda = \frac{-4+\sqrt{17}}{2}, \quad \lambda = \frac{-4-\sqrt{17}}{2}$$

discordi e si tratta di un'iperbole.

□